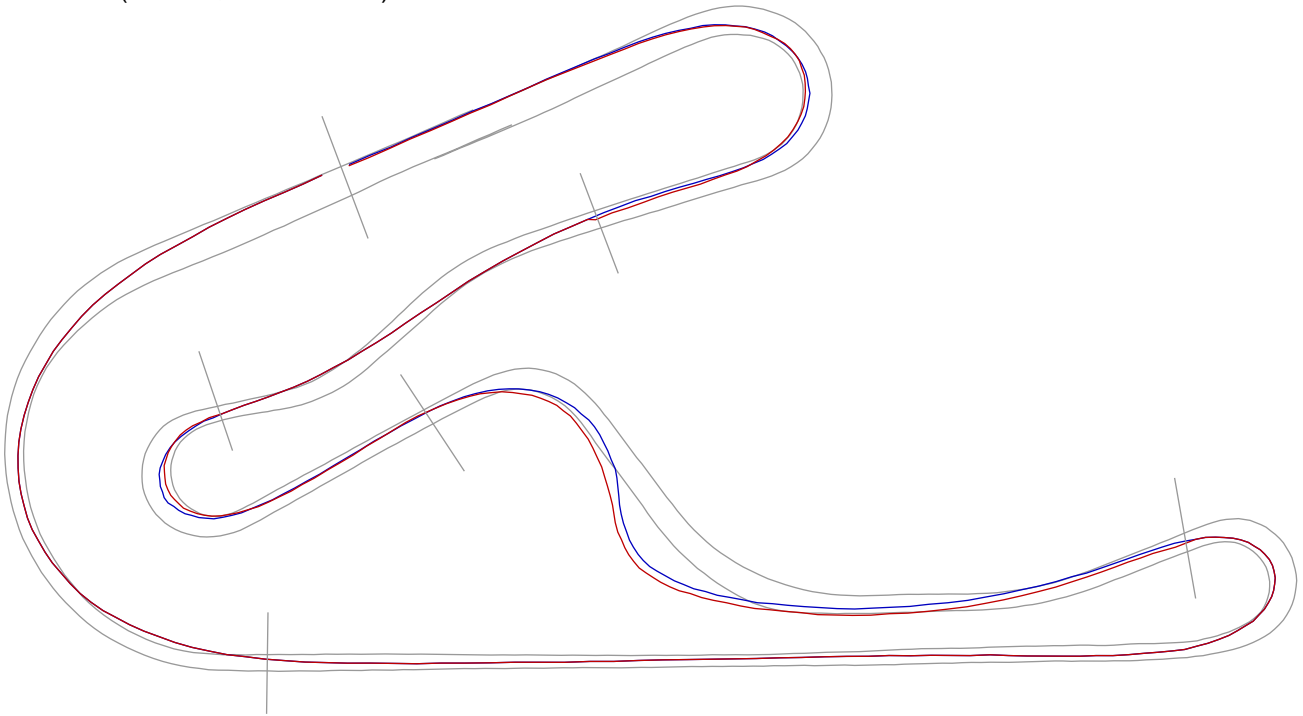
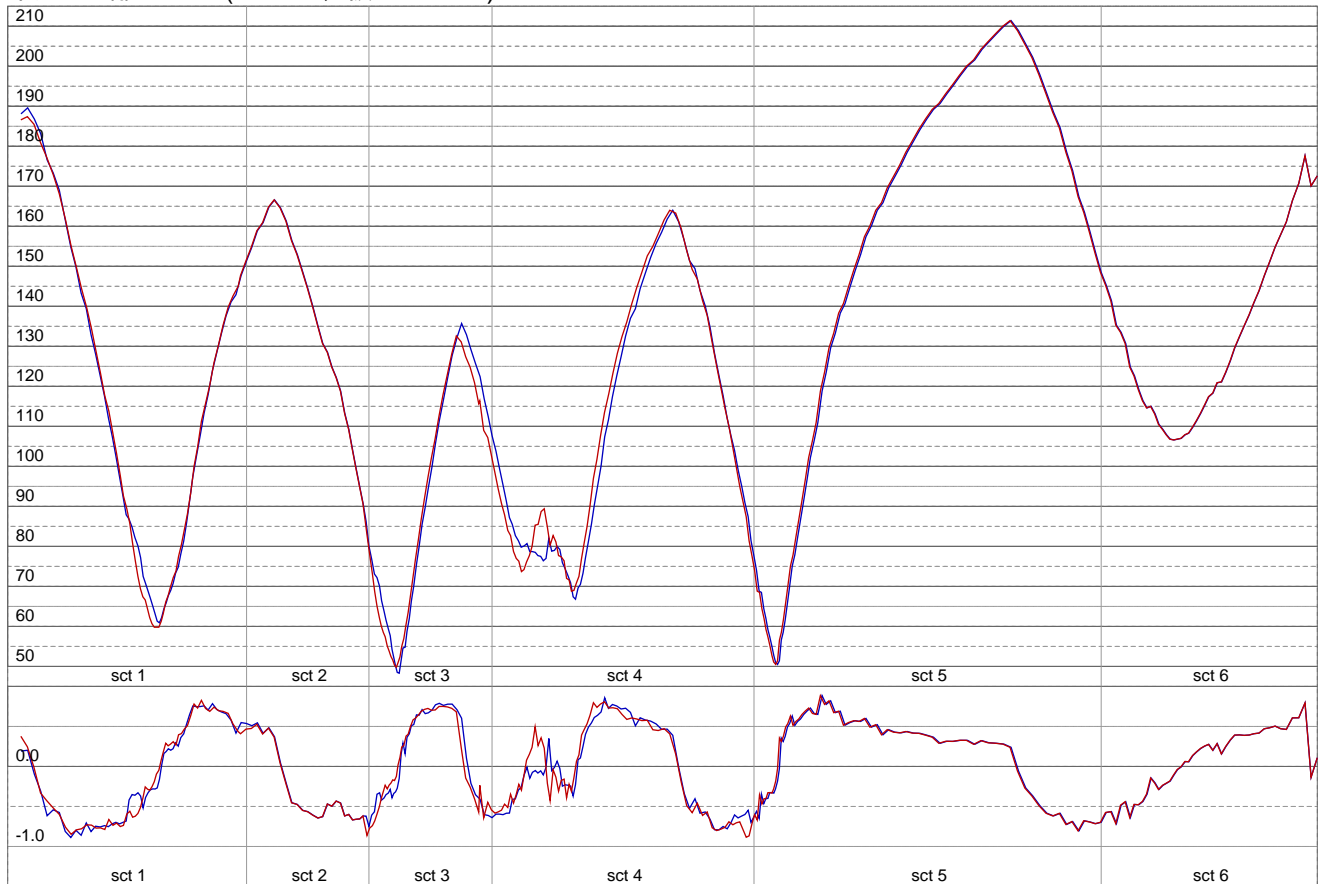


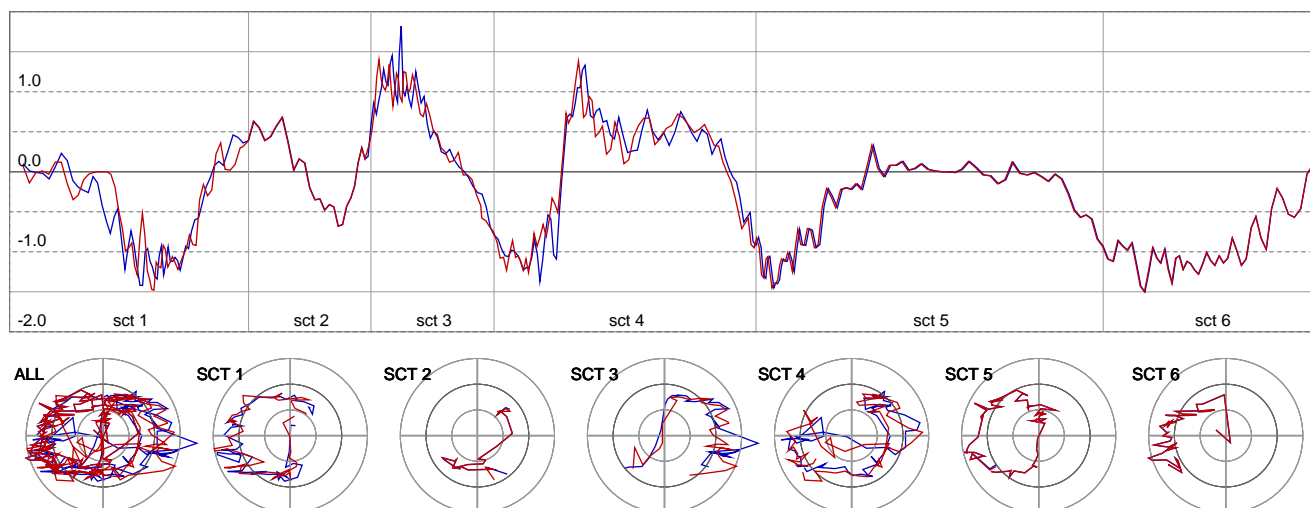
様 ベスト 1'04.101 (仮想ベスト 1'03.720)

走行軌跡 (ベスト、仮想ベスト)



車速 - 距離グラフ (ベスト、仮想ベスト)





ラップタイム一覧

通過時刻	タイム	SCT1	SCT2	SCT3	SCT4	SCT5	SCT6
12:03:49	1'06.393	12.515	5.725	8.297	14.617	14.739	10.500
12:04:55	1'05.298	12.347	5.357	<u>7.950</u>	14.390	14.585	10.670
12:06:00	1'05.713	<u>11.955</u>	5.397	7.986	14.512	15.161	10.702
12:07:07	1'06.887	12.694	6.072	8.526	14.563	14.507	10.525
12:08:11	<u>1'04.101</u>	12.011	<u>5.144</u>	8.134	14.256	<u>14.340</u>	<u>10.216</u>
12:09:17	1'05.704	12.008	5.748	8.319	14.459	14.618	10.553
12:10:22	1'04.526	12.145	5.236	8.113	<u>14.115</u>	14.385	10.532

ログデータは <http://get.dp3.jp/> からダウンロード出来ます。

PLACE: ID: PASS: (0 ~ 9 の数字、a ~ f の小文字)

LAP+Analyzer (ラプラスアナライザ) について

- ・走行軌跡、車速グラフともに青いライン(モノクロ印刷の場合、黒)が1周を通してのベストタイム時の情報です。赤いライン(モノクロ印刷の場合、グレー)は区間ベストの情報をつないだ物(仮想ベスト)です。
- ・車速グラフは縦軸が km/h、横軸が距離(%)になります。ベストタイムの情報を基準に区間ラインを描画している為、仮想ベストに対してずれが発生する場合があります。
- ・ラップタイム一覧の通過時刻はゴールを通過したと判定した時刻です。

免責事項

- ・GPS は 50% の確率で半径 2.6m の範囲に収まるという誤差を含む測位方法です。位置補正処理を行っていますが結果には一定の誤差を含みます。
- ・位置補正処理の影響で、同一情報であっても仮想ベストの走行軌跡と通常の軌跡とが合致しない場合があります。
- ・金属による遮蔽物、分厚い雨雲、激しい雨、電磁ノイズ等の影響により誤差が大きくなる事があります。雨の心配が無い場合は必ず天井の上に設置してください。
- ・GPS に極めて強い衝撃が加わった場合、1秒ほど情報を記録出来なくなる場合があります。
- ・走行途中においてGPS に大きな位置ずれが発生した場合、該当する前後のラップタイムの誤差が大きくなる事があります。また、その間に区間ベストを記録した場合、仮想ベストの走行軌跡ずれが大きくなる事があります。
- ・通信障害、ハードウェア障害等によりログデータがダウンロード出来ない場合が考えられます。安定運用に努めておりますが、ログデータの提供を保証するサービスではありません。